

Dr.Öğr.Üyesi KAYA TURGUT

Kişisel Bilgiler

E-posta: kturgut@ogu.edu.tr

Web: <https://avesis.ogu.edu.tr/kturgut>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0003-3345-9339

Yoksis Araştırmacı ID: 197348

Eğitim Bilgileri

Doktora, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2016 - 2022

Yüksek Lisans, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Elektrik Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2013 - 2016

Araştırma Alanları

Alan ve Servis Robotları, Bilgisayarla Görme, 3B Gösterimler, Bilgisayarla Görme, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma

Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, 2013 - Devam Ediyor

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. Local region-learning modules for point cloud classification
TURGUT K., DUTAĞACI H.
MACHINE VISION AND APPLICATIONS, cilt.35, sa.1, 2024 (SCI-Expanded)
- II. Segmentation of structural parts of rosebush plants with 3D point-based deep learning methods
TURGUT K., DUTAĞACI H., Galopin G., Rousseau D.
Plant Methods, cilt.18, sa.1, 2022 (SCI-Expanded)
- III. Surface profile-guided scan method for autonomous 3D reconstruction of unknown objects using an industrial robot
Özkan M., Seçil S., Turgut K., Dutağacı H., Uyanık C., Parlaktuna O.
Visual Computer, cilt.38, sa.11, ss.3953-3977, 2022 (SCI-Expanded)
- IV. RoseSegNet: An attention-based deep learning architecture for organ segmentation of plants
TURGUT K., DUTAĞACI H., Rousseau D.
BIOSYSTEMS ENGINEERING, cilt.221, ss.138-153, 2022 (SCI-Expanded)
- V. 2DLaserNet: A deep learning architecture on 2D laser scans for semantic classification of mobile robot locations
KALECİ B., TURGUT K., DUTAĞACI H.

Düzenlenen Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. COMPARISON OF DEEP LEARNING TECHNIQUES FOR DETECTION OF DOORS IN INDOOR ENVIRONMENTS
Kaleci B., Turgut K.
Eskişehir Osmangazi Üniversitesi Mühendislik ve Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.29, sa.3, ss.396-412, 2021 (Hakemli Dergi)
- II. A Comparative Study of Point-Based Deep Learning Techniques for Semantic Classification in Search and Rescue Arenas
Turgut K., Kaleci B.
International Journal of Advances in Engineering and Pure Sciences, cilt.33, sa.57, ss.57-66, 2021 (Hakemli Dergi)
- III. A Mobile Robot Application for Constructing Semantic and Metric Maps of Search and Rescue Arenas with Point-Based Deep Learning
Kocaoğlu M., Işıkdemir Y. E., Uzun M. A., Taş M. O., Turgut K., Kaleci B.
Journal of Scientific, Technology and Engineering Research, cilt.2, sa.1, ss.11-22, 2021 (Hakemli Dergi)
- IV. İç Ortamlarda Robot Konumlarının Anlamsal Sınıflandırılması için 2B Lazer Verisi ile PointNet Uygulaması
TURGUT K., KALECİ B.
Uluslararası Doğu Anadolu Fen Mühendislik ve Tasarım Dergisi, cilt.2, sa.2, ss.229-246, 2020 (Hakemli Dergi)
- V. A Comparative Study for Indoor Planar Surface Segmentation via 3D Laser Point Cloud Data
Eruyar E. E., Yılmaz M., Yılmaz B., Akbulut O., TURGUT K., KALECİ B.
Black Sea Journal of Engineering and Science, cilt.3, sa.4, ss.128-137, 2020 (Hakemli Dergi)
- VI. NOKTA BULUTU VERİSİ İLE KURAL TABANLI AÇIK KAPI BULMA YÖNTEMİ
KALECİ B., TURGUT K.
Eskişehir Osmangazi Üniversitesi Mühendislik ve Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.28, sa.2, ss.164-173, 2020 (Hakemli Dergi)
- VII. A PointNet Application for Semantic Classification of Ramps in Search and Rescue Arenas
TURGUT K., KALECİ B.
International Journal of Intelligent Systems and Applications in Engineering, cilt.7, sa.3, ss.159-165, 2019 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. Robustness of 3D point-based deep learning for plant organ segmentation against point density variation and noise
TURGUT K., DUTAĞACI H., Rousseau D.
North American Plant Phenotyping Network Annual Conference, St. Louis, Missouri, Amerika Birleşik Devletleri, 13 Şubat 2023
- II. PLANesT-3D: A new annotated data set of 3D color point clouds of plants
Mertoglu K., Salk Y., Sarıkaya S. K., TURGUT K., EVRENOSOĞLU Y., ÇEVİKALP H., Gerek O. N., DUTAĞACI H., Rousseau D.
31st IEEE Conference on Signal Processing and Communications Applications (SIU), İstanbul, Türkiye, 5 - 08 Temmuz 2023
- III. Arama ve Kurtarma Alanlarındaki Rampaların Anlamsal Sınıflandırması İçin Derin Öğrenme Tekniklerinin Karşılaştırılması
TURGUT K., KALECİ B.
ASYU 2020 Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Türkiye, 15 - 17 Ekim 2020

- IV. **Düzensiz Nokta Bulutu Verileri için Sekizli Ağaç Veri Yapısı ile Ayır ve Birleştir Tabanlı Düzlem Bölümleme Yöntemi**
Yılmaz M., Eruyar E. E., Yılmaz B., Akbulut O., TURGUT K., KALECİ B.
ASYU 2020 Akıllı Sistemlerde Yeniliklerde Uygulamaları Konferansı, Türkiye, 15 - 17 Ekim 2020
- V. **Semantic Place Classification of 2D Laser Data with A Simple Deep Learning Architecture**
TURGUT K., KALECİ B.
International Conference On Access To Recent Advances In Engineering And Digitalization, 5 - 07 Mart 2020
- VI. **A Deep Learning Architecture for Place Classification in Indoor Environment via 2D Laser Data**
TURGUT K., KALECİ B.
IEEE3rd International Symposium on Multidisciplinary Studies and Innovative Technologies, 11 - 13 Ekim 2019
- VII. **Plane Segmentation of Point Cloud Data Using Split and Merge Based Method**
KALECİ B., TURGUT K.
IEEE3rd International Symposium on Multidisciplinary Studies and Innovative Technologies, 11 - 13 Ekim 2019
- VIII. **İç Ortamlarda 2B Lazer Verisi Kullanılarak Çok-Katmanlı Algılayıcılar ile Konum Sınıflandırma**
KALECİ B., TURGUT K.
OTOMATİK KONTROL TÜRK MİLLİ KOMİTESİ ULUSAL TOPLANTISI, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019
- IX. **İç Ortamlarda Nokta Bulutu Kullanılarak Bakış Açısı Öznitelik Histogramı Tabanlı Nesne Sınıflandırma**
caran f., Tuğrul G., Göven Ü., TURGUT K., KALECİ B.
OTOMATİK KONTROL TÜRK MİLLİ KOMİTESİ ULUSAL TOPLANTISI, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019
- X. **Nokta Bulutu Verisi için Ayır ve Birleştir Tabanlı Düzlem Bölümleme Yöntemi**
Cangür M. C., Çilce Y., Karadağ M. A., TURGUT K., KALECİ B.
OTOMATİK KONTROL TÜRK MİLLİ KOMİTESİ ULUSAL TOPLANTISI, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019
- XI. **A Mobile Robot Application for 3D Object Classification via Point Cloud Data in Indoor Environment**
caran f., tuğrul g., göven ü., TURGUT K., KALECİ B.
International Congress on HumanComputer Interaction, Optimization and Robotic Applications, 5 - 07 Temmuz 2019
- XII. **3B Nokta Bulutu Verisi ile Bölge Büyütme Tabanlı Kapı Bulma Uygulaması**
bayram k., kolaylı b., solak a., tatar b., TURGUT K., KALECİ B.
Türkiye Robotbilim Konferansı 2019, Türkiye, 26 - 28 Haziran 2019
- XIII. **SPGS: A new method for autonomous 3D reconstruction of unknown objects by an industrial robot**
UYANIK C., SEÇİL S., ÖZKAN M., DUTAĞACI H., TURGUT K., PARLAKTUNA O.
19th Annual Conference on Towards Autonomous Robotic Systems, TAROS 2018, Bristol, İngiltere, 25 - 27 Temmuz 2018, cilt.10965 LNAI, ss.15-27
- XIV. **A Method for Determining Local Coordinate Frames Attached to Objects by a Laser Profile Sensor in Industrial Robot Workspaces**
TURGUT K., DUTAĞACI H., Söleyici C., SEÇİL S., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., PARLAKTUNA M.
2017 IEEE International Conference on Autonomous Robot Systems and Competitions, Coimbra, Portekiz, 26 Nisan - 28 Aralık 2017, ss.260-265
- XV. **The Diagnosis of Melanoma Skin Cancer Using Some Feature Descriptors**
TURGUT K., KILINÇ Ç., ERGİN S.
International Conference on Advanced Technology and Sciences (ICAT'xx17), İstanbul, Türkiye, 9 - 12 Mayıs 2017, ss.80-82
- XVI. **A Robotic System for Autonomous 3-D Surface Reconstruction of Objects. Design and Implementation**
SEÇİL S., TURGUT K., Söleyici C., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., DUTAĞACI H., PARLAKTUNA M.
2017 The 3rd International Conference on Control and Automation and Robotics (ICCAR 2017), Nagoya, Japonya, 22 - 24 Nisan 2017, ss.188-191
- XVII. **A Method for Determining Local Coordinate Frames Attached to Objects by a Laser Profile Sensor in Industrial Robot Workspaces**
TURGUT K., DUTAĞACI H., Soleyici C., SEÇİL S., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., Parlaktuna M.

17th IEEE International Conference on Autonomous Robot Systems and Competitions (ICARSC), Coimbra, Portekiz,
26 - 28 Nisan 2017, ss.260-265

XVIII. **A Robotic System for Autonomous 3-D Surface Reconstruction of Objects**

SEÇİL S., TURGUT K., Soyleyici C., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., DUTAĞACI H., Parlaktuna M.

3rd IEEE International Conference on Control, Automation and Robotics (ICCAR), Nagoya, Japonya, 22 - 24 Nisan
2017, ss.188-191

XIX. **Endüstriyel Robot Programlamada Yeni Bir Yöntem**

SEÇİL S., PARLAKTUNA O., TURGUT K., ÖZKAN M.

TÜRKİYE ROBOTBİLİM KONFERANSI (ToRK 2016), İstanbul, Türkiye, 2 - 03 Kasım 2016

XX. **Design of an Application Programming Interface (API) for Commercial Industrial Robots**

SEÇİL S., Soyleyici C., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., DUTAĞACI H., TURGUT K., Parlaktuna M.

14th IEEE International Conference on Industrial Informatics (INDIN), Poitiers, Fransa, 19 - 21 Temmuz 2016,
ss.225-230

XXI. **Simple Programming Scheme for Industrial Robot Manipulators A Case Study For Feasibility Proof**

SEÇİL S., TURGUT K., PARLAKTUNA O., ÖZKAN M.

International Symposium on Innovations in Intelligent SysTems and Applications (INISTA 2015), Madrid, İspanya,
2 - 04 Eylül 2015, ss.27-33

XXII. **Lazer Profil Algılayıcı ve Endüstriyel Robot Kullanımı ile 3 B Görselleştirme Sistemi**

SEÇİL S., TURGUT K., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O.

Türkiye Otonom Robotlar Konferansı (TORK 2014), Ankara, Türkiye, 6 - 07 Kasım 2014

XXIII. **3-D Visualization System for Geometric Parts Using a Laser Profile Sensor and an Industrial Robot**

SEÇİL S., TURGUT K., PARLAKTUNA O., ÖZKAN M.

IEEE International Symposium on Robotics and Manufacturing Automation (IEEE-ROMA), Kuala-Lumpur, Malezya,
15 - 16 Aralık 2014, ss.160-165

Metrikler

Yayın: 35

Atıf (WoS): 39

Atıf (Scopus): 50

H-İndeks (WoS): 3

H-İndeks (Scopus): 4

Burslar

2214 International Doctor Research Fellowship Program, TÜBİTAK, 2021 - 2022

Akademi Dışı Deneyim

University of Angers