

## Dr. Öğr. Üyesi SEZGİN SEÇİL

### Kişisel Bilgiler

E-posta: ssecil@ogu.edu.tr

Web: <https://avesis.ogu.edu.tr/ssecil>

### Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: fFuB98MAAAAJ

ORCID: 0000-0002-5721-4363

Publons / Web Of Science ResearcherID: AGF-6619-2022

ScopusID: 57151458800

Yoksis Araştırmacı ID: 51212

### Eğitim Bilgileri

Doktora, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, ELEKTRİK-ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ, Türkiye 2015 - 2022

Yüksek Lisans, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2012 - 2015

Lisans, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2007 - 2012

### Yaptığı Tezler

Doktora, Emniyetli insan-robot etkileşimi için çarpışmasız yol planlama yöntemi geliştirilmesi, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, ELEKTRİK-ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ, 2021

Yüksek Lisans, Endüstriyel robot kolları için kolay programlama yöntemi geliştirme, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, 2015

### Araştırma Alanları

Elektrik-Elektronik Mühendisliği

### Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi Dr., Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, ELEKTRİK-ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ, 2022 - Devam Ediyor

Araştırma Görevlisi, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, MÜHENDİSLİK-MİMARLIK FAKÜLTESİ, ELEKTRİK-ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ, 2012 - 2022

### Verdiği Dersler

#### Lisans

ELECTRICAL ENGINEERING DESIGN, Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023

ELECTRICAL ENGINEERING DESIGN, Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023  
COMPUTER PROGRAMMING, Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023, 2021 - 2022  
FUNDAMENTALS OF OCCUPATIONAL HEALTH AND SAFETY, Lisans, 2022 - 2023  
OCCUPATIONAL HEALTH&SAFETY IN ELECTRICAL ENGINING., Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023  
INTRODUCTION TO PROGRAMMING, Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023  
FUNDAMENTALS OF OCCUPATIONAL HEALTH AND SAFETY, Lisans, 2022 - 2023  
OCCUPATIONAL HEALTH&SAFETY IN ELECTRICAL ENGINING., Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023

## SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **A collision-free path planning method for industrial robot manipulators considering safe human-robot interaction**  
SEÇİL S., ÖZKAN M.  
Intelligent Service Robotics, cilt.16, sa.3, ss.323-359, 2023 (SCI-Expanded)
- II. **Surface profile-guided scan method for autonomous 3D reconstruction of unknown objects using an industrial robot**  
Özkan M., Seçil S., Turgut K., Dutağacı H., Uyanık C., Parlaktuna O.  
Visual Computer, cilt.38, sa.11, ss.3953-3977, 2022 (SCI-Expanded)
- III. **Minimum distance calculation using skeletal tracking for safe human-robot interaction**  
SEÇİL S., ÖZKAN M.  
Robotics and Computer-Integrated Manufacturing, cilt.73, 2022 (SCI-Expanded)

## Hakemli Bilimsel Toplantılarda Yayımlanmış Bildiriler

- I. **SPGS: A new method for autonomous 3D reconstruction of unknown objects by an industrial robot**  
UYANIK C., SEÇİL S., ÖZKAN M., DUTAĞACI H., TURGUT K., PARLAKTUNA O.  
19th Annual Conference on Towards Autonomous Robotic Systems, TAROS 2018, Bristol, İngiltere, 25 - 27 Temmuz 2018, cilt.10965 LNAI, ss.15-27
- II. **A Robotic System for Autonomous 3-D Surface Reconstruction of Objects**  
SEÇİL S., TURGUT K., Soyleyici C., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., DUTAĞACI H., Parlaktuna M.  
3rd IEEE International Conference on Control, Automation and Robotics (ICCAR), Nagoya, Japonya, 22 - 24 Nisan 2017, ss.188-191
- III. **A Method for Determining Local Coordinate Frames Attached to Objects by a Laser Profile Sensor in Industrial Robot Workspaces**  
TURGUT K., DUTAĞACI H., Soyleyici C., SEÇİL S., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., Parlaktuna M.  
17th IEEE International Conference on Autonomous Robot Systems and Competitions (ICARSC), Coimbra, Portekiz, 26 - 28 Nisan 2017, ss.260-265
- IV. **Endüstriyel Robot Programlamada Yeni Bir Yöntem**  
SEÇİL S., PARLAKTUNA O., TURGUT K., ÖZKAN M.  
TÜRKİYE ROBOTBİLİM KONFERANSI (ToRK 2016), İstanbul, Türkiye, 2 - 03 Kasım 2016
- V. **Design of an Application Programming Interface (API) for Commercial Industrial Robots**  
SEÇİL S., Soyleyici C., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O., DUTAĞACI H., TURGUT K., Parlaktuna M.  
14th IEEE International Conference on Industrial Informatics (INDIN), Poitiers, Fransa, 19 - 21 Temmuz 2016, ss.225-230
- VI. **Simple Programming Scheme for Industrial Robot Manipulators A Case Study For Feasibility Proof**  
SEÇİL S., TURGUT K., PARLAKTUNA O., ÖZKAN M.  
International Symposium on Innovations in Intelligent SysTems and Applications (INISTA 2015), Madrid, İspanya, 2 - 04 Eylül 2015, ss.27-33
- VII. **Lazer Profil Algılayıcı ve Endüstriyel Robot Kullanımı ile 3 B Görselleştirme Sistemi**

SEÇİL S., TURGUT K., ÖZKAN M., PARLAKTUNA O.

Türkiye Otonom Robotlar Konferansı (TORK 2014), Ankara, Türkiye, 6 - 07 Kasım 2014

VIII. **3-D Visualization System for Geometric Parts Using a Laser Profile Sensor and an Industrial Robot**

SEÇİL S., TURGUT K., PARLAKTUNA O., ÖZKAN M.

IEEE International Symposium on Robotics and Manufacturing Automation (IEEE-ROMA), Kuala-Lumpur, Malezya, 15 - 16 Aralık 2014, ss.160-165

## **Desteklenen Projeler**

Özkan M., Kaleci B., Elibol Seçil G., Seçil S., Yazıcı A., TÜBİTAK Projesi, Çok Parçalı Yapıların Kalite Denetimine Yönelik Otonom Robotik Denetleme Yöntemi Geliştirilmesi, 2022 - 2025

DUTAĞACI H., ÖZKAN M., TÜBİTAK Projesi, Endüstriyel Robot Kolu kullanımı ile Cisimlerin 3-B Otonom Modellenmesi, 2015 - 2017

Seçil S., Özkan M., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, ENDÜSTRİYEL ROBOT KOLLARI İÇİN OTOMATİK PROGRAMLAMA UYGULAMASI, 2015 - 2016

Seçil S., Özkan M., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, ENDÜSTRİYEL ROBOT KOLLARI İÇİN OTOMATİK PROGRAMLAMA YÖNTEMİ GELİŞTİRME, 2013 - 2016

## **Bilimsel Yayınlarda Hakemlikler**

INTELLIGENT SERVICE ROBOTICS, SCI-E Kapsamındaki Dergi, Ocak 2024

International Journal of Intelligent Robotics and Applications, ESCI Kapsamındaki Dergi, Aralık 2023

## **Metrikler**

Yayın: 14

Atıf (WoS): 40

Atıf (Scopus): 64

H-İndeks (WoS): 3

H-İndeks (Scopus): 4